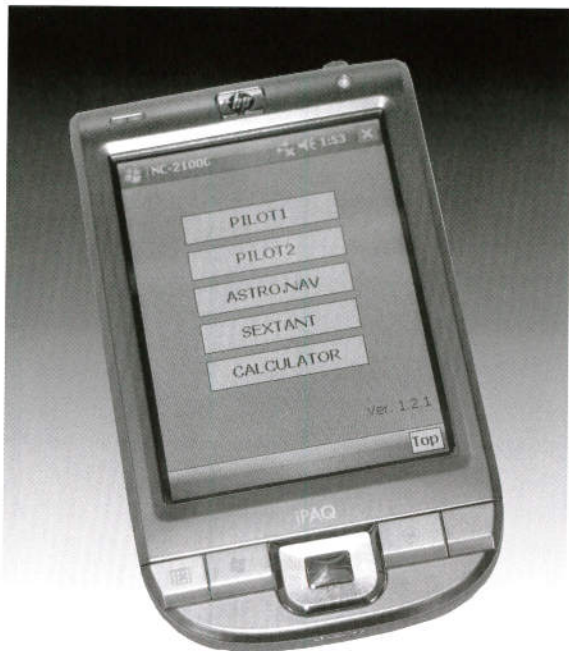


簡単に、迅速に、正確に、 航海を計算する。



TAMAYA NAVIGATOR

NC-2100G

プログラム構成

1. 航海計画 PILOT 1
 - 1) 針路、航程の計算 Course and Distance
 - 2) 到着点の計算 Dead Reckoning
 - 3) 大圏航法の計算 Great Circle
 - 4) 集成大圏航法の計算 Composite Sailing
 - 5) 到着時刻の計算 Estimated Time of Arrival
2. その他の航法 PILOT 2
 - 1) 潮流航法の計算 Current
 - 1-1) 実航針路、実航速力 Course and Speed Made Good
 - 1-2) 視針路、対水速力 Course and Speed to Make Good
 - 1-3) 視針路、実航速力 Course to Steer and Speed Made Good
 - 1-4) 潮の流向、流速 Set and Drift
 - 2) 真風向、風速の計算 Direction and Speed of True Wind
 - 3) 潮高計算 Tide at Standard Port
 - 4) 潮流計算 Tidal Stream
3. 天文航法 ASTRO. NAV
 - 1) 薄明時の計算 Twilight
 - 2) 索星の計算 Prediction & Identification
 - 3) 天測暦の計算 Nautical Almanac
 - 4) 位置の線の計算 Line of Position
 - 5) 船位決定の計算 Position Fix
 - 6) 正中時の計算 Meridian Passage
4. 六分儀 SEXTANT
 - 1) 測高度改正の計算 Altitude Corrections
 - 2) 物標までの距離 Distance to Object
5. 時間と弧度 TIME & ARC
 - 1) 時間計算と弧度換算 Time computation
 - 2) 角度計算と時間換算 Arc computation
6. 四則計算と時変換 TIME Calculations
 - 1) 時分秒変換（航走時間計算）To HMS
 - 2) 10進数時変換（速力、航走距離計算）To HHH
 - 3) 四則計算

NC-2100Gの特長

- 航法計算プログラムは全て内蔵メモリーに記録されており、一切プログラミングの必要がありません。
- 針路・航程の計算。
- 到着点の計算。
- 大圏航法・集成大圏航法の計算。
- 到着時刻 (ETA) の計算。
- 潮流・潮高の計算。
- 10進時の変換。
- 2100年までの天測暦。太陽、月、火星、金星、木星、土星と63個の航海用恒星の天測暦データを0'.2以内の精度で算出します。
- 位置の線 (LOP) が、よりわかりやすく、すばやく算出されます。そして2本の位置の線の交点、3本以上7本までの位置の線の中心点が船位として計算されます。
- FIXモードは最終位置を決定するだけでなく、途中画面で作図表示もします。
- 正中時の計算も容易に行えます。
- 薄明時の計算で太陽の出没時、方位角、薄明時を表示します。月を指定した場合、出没時、方位角、月齢を表示します。
- 便利な索星モードにより天測しようとする時刻の天体位置の確認および名前の分からない天体を天測した場合、天体名を求められます。

PDA仕様

- 電源: 1200mAh、3.7V リチウムイオン充電電池
 電池使用時間: 最大約15時間
 (非通信状態、但し使用状況や設定により上記時間と異なる場合があります。)
 充電時間: 約2~4時間
 使用温度・湿度: 0~45°C、30%~85% (但し結露しないこと)
 表示: 240 x 320ドット (3.5型)、半透過型カラーTFT液晶 (65,536色)
 OS: Microsoft Windows Mobile 6 Classic
 寸法 (本体): 68.9mm (W) x 116.7mm (D) x 13.6mm (H)
 重量: 114.6g (電池含む)
 付属品: ACアダプタ、mini USB同期/充電ケーブルなど
 (詳細についてはHP IPAQ 110添付のCD-ROM をご参照下さい。)

※PDAは予告なく仕様を変更することがあります。

針路・航程の計算 (Course and Distance)

PILOT1 - CD		
LATd	38°04'.5 N	出発緯度
LONd	135°15'.6 E	出発経度
LATa	39°02'.0 N	到着緯度
LONa	136°35'.2 E	到着経度
CO	47°23'.3	針路
DIST	84.7	航程

M+	CHAIN	EXIT
BACK	CM	

3) 潮の流向、流速 Set and Drift

PILOT2 - SET&DRFT		
LATdr	35°11'.2 N	推測緯度
LONdr	140°25'.8 E	推測経度
LATf	35°16'.5 N	決定緯度
LONf	140°32'.5 E	決定経度
TIMEr	02:45:00	航走時間
SET	46°02'.8	潮の流向
DIF	7.6	流された距離
DRFT	2.8 kn	潮の流速

EXIT	BACK
------	------

船位決定の計算 (Position Fix)

ASTRO.NAV - FIX			番号	方位角	修正差
# AZ	INT				
1	359°23'.8	+ 2'.9			
2	83°08'.7	- 14'.9			
3					
4	166°18'.8	- 0'.8			
5					
6					
7					

7	8	9	BACK
4	5	6	BS
1	2	3	C
0	.	ENTER	OK

到着点の計算 (Dead Reckoning)

PILOT1 - DR		
LATd	29°57'.6 N	出発緯度
LONd	112°14'.2 W	出発経度
CO	200°00'.0	針路
DIST	60	航程
LATa	29°01'.0 N	到着緯度
LONa	112°37'.8 W	到着経度

CHAIN	EXIT	BACK
-------	------	------

真風向、風速の計算 (Direction and Speed of True Wind)

PILOT2 - WIND D&S		
CO	115°00'.0	船の針路
SPD	6.5 kn	船の速力
WD	145°00'.0	見かけの風向
WS	16.0 kn	見かけの風速
WDt	162°24'.0	真風向
WS t	10.9 kn	真風速

EXIT	BACK
------	------

ASTRO.NAV - FIX	
▲	▼
OK	BACK

大圏航法の計算 (Great Circle)

PILOT1 - GC		
LATd	37°50'.8 N	出発緯度
LONd	122°25'.5 W	出発経度
LATa	34°52'.0 N	到着緯度
LONa	139°42'.0 E	到着経度
COi	302°37'.9	初期針路
DIST	4488.8	大圏距離
LATv	48°19'.0 N	頂点緯度
LONv	168°38'.8 W	頂点経度

dLON	EXIT	BACK
------	------	------

天測暦の計算 (Nautical Almanac)

ASTRO.NAV - ALMANAC		
GMT	10:12:39	時刻
DATE	07/31/1996	年月日
CB	Arcturus	天体名
DEC	19°12'.3 N	視半径
GHAa	102°28'.7	赤緯
SHA	146°07'.4	グリニッジ時角
GHA	248°36'.1	均時差

AC.Z	EXIT	BACK
------	------	------

ASTRO.NAV - FIX		推測緯度	推測経度	決定緯度	決定経度
LATdr	31°20'.3 N				
LONdr	138°13'.8 W				
LATf	31°20'.4 N				
LONf	138°30'.7 W				

DR	EXIT	BACK
----	------	------

潮流航法の計算 (Current)

1) 実航針路、実航速力 Course and Speed Made Good

PILOT2 - C&S MG		
CO	80°00'.0	船の視針路
SPD	10.0 kn	船の対水速力
SET	140°00'.0	潮の流向
DRFT	2.0 kn	潮の流速
COmg	88°56'.9	実航針路
SPDmg	11.1 kn	実航速力

EXIT	BACK
------	------

計算高度、方位角の計算 (Calculated Altitude and Azimuth)

ASTRO.NAV - ALMANAC		
GMT	10:12:39	時刻
DATE	07/31/1996	年月日
CB	Arcturus	天体名
LATdr	35°34'.7 N	視半径
LONdr	141°16'.1 E	赤緯
AZ	246°03'.0	グリニッジ時角
ALT	59°01'.7	均時差

EXIT	BACK
------	------

位置の線の計算 (Line of Position)

2) 視針路、実航速力 Course to Steer and Speed Made Good

PILOT2 - CtoSteerS MG		
COmg	95°00'.0	実航針路
SPD	12.0 kn	実航速力
SET	170°00'.0	潮の流向
DRFT	2.5 kn	潮の流速
CO	83°23'.5	船の視針路
SPDmg	12.4 kn	実航速力

EXIT	BACK
------	------

ASTRO.NAV - LOP		
LATdr	31°20'.0 N	推測緯度
LONdr	138°14'.5 W	推測経度
DEC	18°09'.5 S	赤緯
GHA	83°33'.3	グリニッジ時角
AZ	125°26'.3	方位角
ALTc	17°53'.1	計算高度

EXIT	BACK
------	------



タマヤ計測システム 株式会社

〒140-0013 東京都品川区南大井6-3-7 アーバンネット南大井ビル7F TEL 03-5764-5561 FAX 03-5764-5565

※タマヤの取扱製品についての詳細は、ホームページでもご覧いただけます。

<http://www.tamaya-technics.com>
sales@tamaya-technics.com